

Système de points matériels - Aspect énergétique.

Exercice:

Un système est constitué de 2 masses m reliées par un ressort de raideur k et de longueur à vide l_0 .

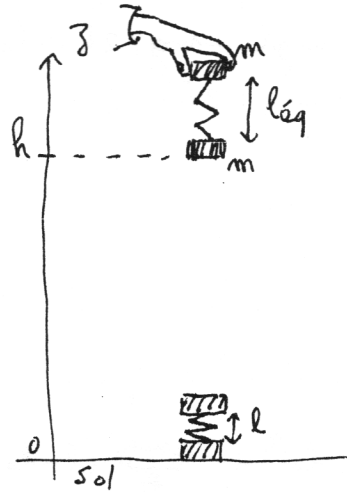
Le système est lâché sans vitesse initiale, dans un champ de pesanteur uniforme \vec{g} , d'une hauteur h (voir Figure).

Arrivé au sol le système s'immobilise, quelle est la nouvelle longueur du ressort?

Vous effectuerez le calcul avec le théorème de l'énergie cinétique puis avec celui de l'énergie mécanique.

Il n'y a pas de forces dissipatives.

Figure :



∞

Choc (à une dimension):

Choc de 2 pts matériels :

Isolé ou pseudoisolé: $\vec{F}_{ext} = \vec{0}$

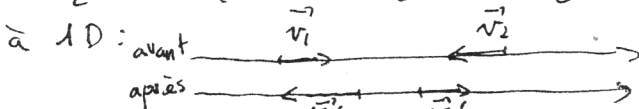
$$d\vec{P}_g = \vec{0} = \vec{P}_g = cdt$$

$$(\vec{P}_g)_{avant} = (\vec{P}_g)_{après}$$

$$\Rightarrow m_1 \vec{v}_1 + m_2 \vec{v}_2 = m_1 \vec{v}_1' + m_2 \vec{v}_2'$$

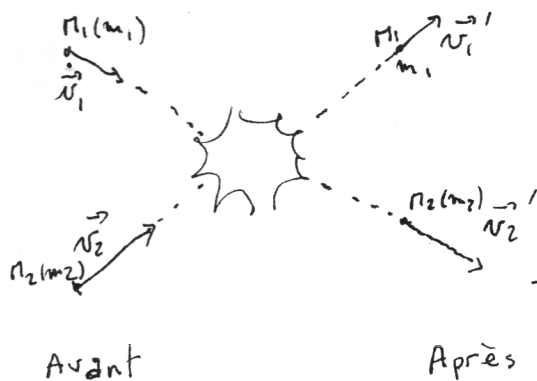
si choc élastique: $E_{cy}(I) = E_{cy}(F)$, en effet: $\Delta E_c = W_{ext} + W_{int}$

$$\frac{1}{2} m_1 v_1^2 + \frac{1}{2} m_2 v_2^2 = \frac{1}{2} m_1 v_1'^2 + \frac{1}{2} m_2 v_2'^2$$



$$\begin{cases} m_1 v_1 + m_2 v_2 = m_1 v_1' + m_2 v_2' \\ m_1 v_1^2 + m_2 v_2^2 = m_1 v_1'^2 + m_2 v_2'^2 \end{cases}$$

$$\Rightarrow (m_1/m_2) (v_1^2 - v_1'^2) = v_2'^2 - v_2^2$$



Données: \vec{v}_1, \vec{v}_2

Inconnues: \vec{v}_1', \vec{v}_2'

3D $\begin{cases} 4 \text{ équations} \\ 6 \text{ inconnues} \\ (2 \text{ vecteurs}) \end{cases}$

Avant

Après

isolé $\Rightarrow W_{ext} = 0$
si solides $\Rightarrow W_{int} = 0$

$$\begin{cases} m_1 (v_1 - v_1') = m_2 (v_2' - v_2) \\ (m_1/m_2) (v_1 + v_1') = (v_2' + v_2) (v_2' - v_2) \end{cases}$$

$$\Rightarrow [(v_1 + v_1') = v_2' + v_2 \Rightarrow m_1 v_1 + m_1 v_1' + m_2 v_2 - m_2 v_2' = m_1 v_2' + m_1 v_2$$

$$\Rightarrow v_2' = \frac{2m_1}{m_1 + m_2} v_1 + \frac{m_2 - m_1}{m_1 + m_2} v_2 ; v_1' : 1 \leftrightarrow 2$$

Rectangle carré: $v_2 = 0$
 $\Rightarrow v_2' = v_1$ (m_1)
 $v_1' = 0$ échange des vitesses

Correction:

→ $\Delta E_c = W_{int} + W_{ext}$

• la vitesse du \mathcal{J} est nulle au début et à la fin : $v_I = 0$
 $v_F = 0$

⇒ $\Delta E_c = E_c(F) - E_c(I) = \frac{1}{2} M v_G(F)^2 - \frac{1}{2} M v_G(I)^2 = 0$

Rmq: $E_{cy} = \frac{1}{2} M v_G^2 + E_c^*$; ici $E_c^* = 0$ car le \mathcal{J} est immobile dans le réf. barycentrique en I et F.

• $W_{ext} = W_{poids} = -\Delta E_{P_{pes.}} = -(E_{P_{pes.}}(F) - E_{P_{pes.}}(I))$

$E_p(I) = mgh + mg(h + l_{eq}) = 2mgh + mgl_{eq} = mg(2h + l_{eq})$

$E_p(F) = mg \times 0 + mgl = mgl$

$\Delta E_p = mgl - mg(2h + l_{eq}) = mg(l - 2h - l_{eq})$

$W_{ext} = mg(2h + l_{eq} - l)$

• $W_{int} = W_{resson} = -\Delta E_{P_{el.}} = E_p(I)_{el.} - E_p(F)_{el.}$

$= \frac{1}{2} k(l_{eq} - l_0)^2 - \frac{1}{2} k(l - l_0)^2 = -\frac{1}{2} k(l - l_0)^2 + \frac{1}{2} \frac{m^2 g^2}{k}$

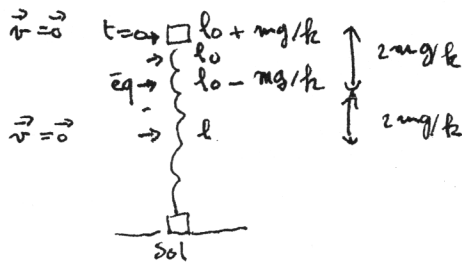
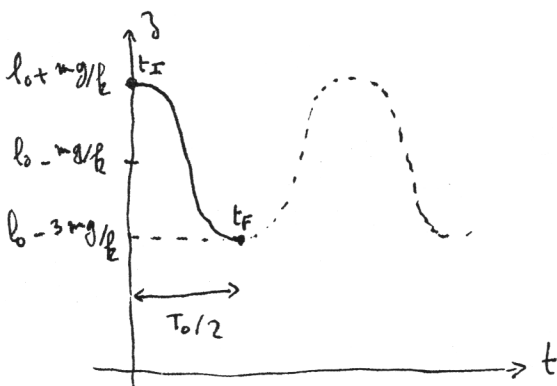
• $0 = mg(2h + l_{eq} - l) - \frac{1}{2} k(l - l_0)^2 + \frac{m^2 g^2}{2k}$ avec $l_{eq} = l_0 + \frac{mg}{k}$

⇒ $(l - l_0)^2 + \frac{2mg}{k}(l - l_0) - \frac{4mgh}{k} - \frac{3m^2 g^2}{k^2} = 0$

⇒ $l - l_0 = -\frac{mg}{k} + \sqrt{\left(\frac{mg}{k}\right)^2 + 4\frac{mgh}{k} + 3\left(\frac{mg}{k}\right)^2}$

⇒ $l = l_0 - \frac{mg}{k} \left[2\sqrt{1 + \frac{k h}{mg}} + 1 \right]$

si $h = 0$: $l = l_0 - 3\frac{mg}{k}$



$\omega_0 = \frac{2\pi}{T_0} = \sqrt{\frac{k}{m}} \Rightarrow T_0 = 2\pi\sqrt{\frac{m}{k}}$